

Einführung in die Theoretische Physik

Blatt 12

Aufgabe 44

$$G_{\Delta}(\vec{r} - \vec{r}') = \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$$

a) $\vec{r} \neq \vec{r}'$:

$$\begin{aligned} \Delta G_{\Delta}(\vec{r} - \vec{r}') &= \partial_x^2 \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} + \partial_y^2 \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} + \partial_z^2 \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = \partial_x \frac{-2x}{2|\vec{r} - \vec{r}'|^3} + \partial_y \frac{-2y}{2|\vec{r} - \vec{r}'|^3} + \partial_z \frac{-2z}{2|\vec{r} - \vec{r}'|^3} = \\ &= - \left(\frac{|\vec{r} - \vec{r}'|^3 - \frac{3}{2}x|\vec{r} - \vec{r}'|2x}{|\vec{r} - \vec{r}'|^6} + \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|^3 - \frac{3}{2}y|\vec{r} - \vec{r}'|2y}{|\vec{r} - \vec{r}'|^6} + \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|^3 - \frac{3}{2}z|\vec{r} - \vec{r}'|2z}{|\vec{r} - \vec{r}'|^6} \right) = \\ &= - \left(\frac{3|\vec{r} - \vec{r}'|^2 - 3x^2 - 3y^2 - 3z^2}{|\vec{r} - \vec{r}'|^5} \right) = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{b) } \int_{\mathbb{R}^3} d^3\vec{r} \Delta G_{\Delta}(\vec{r} - \vec{r}') &\stackrel{\text{Gau\ss}}{=} \lim_{R \rightarrow \infty} \int_0^{2\pi} d\varphi \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} d\theta \vec{n} \vec{\nabla} G_{\Delta}(\vec{r} - \vec{r}') R^2 \cos\theta \stackrel{\text{oBdA: } \vec{r}' = \vec{0}}{=} \\ &= \lim_{R \rightarrow \infty} \int_0^{2\pi} d\varphi \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} d\theta \vec{n} \vec{\nabla} \frac{1}{|\vec{r}|} R^2 \cos\theta \end{aligned}$$

$$\vec{n} = \vec{e}_r = \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|} = \frac{\vec{r}}{R}$$

$$\vec{\nabla} \frac{1}{|\vec{r}|} = \left(\frac{\partial_x}{\partial_y}{\partial_z} \right) \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} = \frac{-\vec{r}}{|\vec{r}|^3}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \int_{\mathbb{R}^3} d^3\vec{r} \Delta G_{\Delta}(\vec{r} - \vec{r}') &= \lim_{R \rightarrow \infty} \int_0^{2\pi} d\varphi \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} d\theta \frac{\vec{r}}{R} \cdot \frac{-\vec{r}}{|\vec{r}|^3} R^2 \cos\theta = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_0^{2\pi} d\varphi \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} d\theta \frac{-R^2}{R^4} R^2 \cos\theta = \\ &= -4\pi \end{aligned}$$

Aufgabe 45

$$\text{a) } \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}, \vec{\nabla} \cdot \vec{A} = 0, \vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{4\pi}{c} \vec{j}(\vec{r}) = \vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \times \vec{A} = \vec{\nabla} \times (\varepsilon_{ijk} \partial_j A_k \vec{e}_i) = \varepsilon_{lim} \varepsilon_{ijk} \partial_l \partial_j A_k \vec{e}_m = -\varepsilon_{ilm} \varepsilon_{ijk} \partial_l \partial_j A_k \vec{e}_m =$$

$$= -(\delta_{lj} \delta_{mk} - \delta_{lk} \delta_{mj}) \partial_l \partial_j A_k \vec{e}_m = \partial_m \partial_l A_l \vec{e}_m - \partial_j \partial_j A_m \vec{e}_m = \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) - \Delta \vec{A} = 0 - \Delta \vec{A}$$

$$\Rightarrow \Delta \vec{A} = -\frac{4\pi}{c} \vec{j}(\vec{r})$$

$$\text{b) } \vec{j}(\vec{r}) = \begin{cases} \begin{pmatrix} 0 \\ j_0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} & x^2 + y^2 = r^2 \leq R^2 \\ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} & x^2 + y^2 = r^2 > R^2 \end{cases} = \begin{pmatrix} 0 \\ j_0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Theta(R - |r|)$$

$$\Delta \vec{A} = -\frac{4\pi}{c} \vec{j}(\vec{r}) = -\frac{4\pi}{c} \begin{pmatrix} 0 \\ j_0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Theta(R - |r|)$$

$$\Delta \vec{A} = (\partial_x^2 + \partial_y^2 + \partial_z^2) \vec{A} \stackrel{\text{in Zylinder-}}{\underset{\text{koordinaten}}{=}} \frac{1}{r} \partial_r (r \partial_r A) + \frac{1}{r^2} \partial_\varphi^2 \vec{A} + \partial_z^2 \vec{A} = \frac{1}{r} \partial_r \vec{A} + \partial_r^2 \vec{A} + \frac{1}{r^2} \partial_\varphi^2 \vec{A} + \partial_z^2 \vec{A}$$

$\vec{j}$ unabhängig von φ und $z \Rightarrow \vec{A}$ unabhängig von φ und z

$$\Rightarrow \Delta \vec{A} = \frac{1}{r} \partial_r \vec{A} + \partial_r^2 \vec{A} = -\frac{4\pi}{c} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ j_0 \end{pmatrix} \Theta(R - |r|)$$

weiter ???, muss ich mir noch überlegen

Aufgabe 46

$$I = \int_{x_1}^{x_2} dx y(x) \sqrt{1 + y'^2}$$

$$\begin{aligned} \text{ELG: } \frac{\partial f}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial f}{\partial y'} &= \sqrt{1 + y'^2} - \frac{d}{dx} \frac{y y'}{\sqrt{1 + y'^2}} = \sqrt{1 + y'^2} + \frac{-(y'^2 + y y'') \sqrt{1 + y'^2} + y y' \frac{y' y''}{\sqrt{1 + y'^2}}}{\sqrt{1 + y'^2}^3} = \\ &= \frac{(1 + y'^2)^2 - (1 + y'^2)(y'^2 + y y'') + y y'^2 y''}{(1 + y'^2)^2} = \frac{1 + 2y'^2 + y'^4 - y'^2 - y y'' - y'^4 - y y'^2 y'' + y y'^2 y''}{(1 + y'^2)^2} = \\ &= \frac{1 + y'^2 - y y''}{(1 + y'^2)^2} \stackrel{!}{=} 0 \end{aligned}$$

$$1 + y'^2 - y y'' = 0$$

aus Vorlesung bekannt: $y = \frac{y}{\sqrt{1 + y'^2}} \cosh\left(\frac{D\sqrt{1 + y'^2}}{2y}\right) = E \cosh\left(\frac{D}{2E}\right)$ bildet Lösung (ob man das irgendwie aus dieser DGL bekommt weiß ich nicht, ansonsten halt so wie in der Vorlesung über die Erhaltung E)

Aufgabe 47

$$S = \int_{t_0}^{t_1} dt L(\rho(t), \varphi(t), z(t)) \quad L(\rho(t), \varphi(t), z(t)) = \frac{m}{2} \dot{\vec{r}}^2 - V(\rho, \varphi, z)$$

$$\text{a) } \dot{\vec{r}} = \partial_t \begin{pmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \dot{r} \cos \varphi - r \dot{\varphi} \sin \varphi \\ \dot{r} \sin \varphi + r \dot{\varphi} \cos \varphi \\ \dot{z} \end{pmatrix}$$

$$\dot{\vec{r}}^2 = (\dot{r} \cos \varphi - r \dot{\varphi} \sin \varphi)^2 + (\dot{r} \sin \varphi + r \dot{\varphi} \cos \varphi)^2 + \dot{z}^2 = \dot{r}^2 + r^2 \dot{\varphi}^2 + \dot{z}^2$$